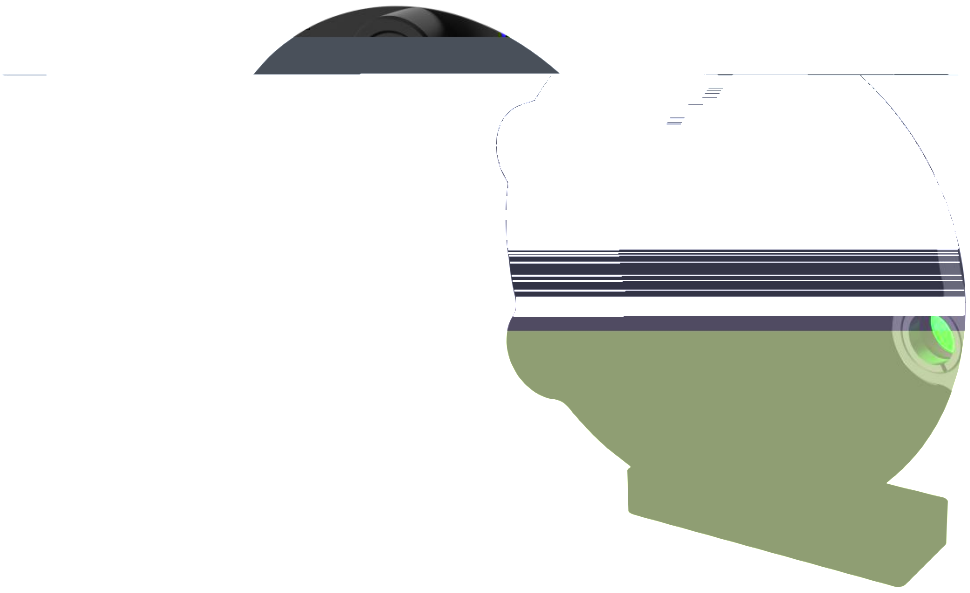
Npmbsar Glqrpsargml K_ls_j

DKQJ



Qgafs_l Dcglgvq Rcaflmjmew Am,* Jrb

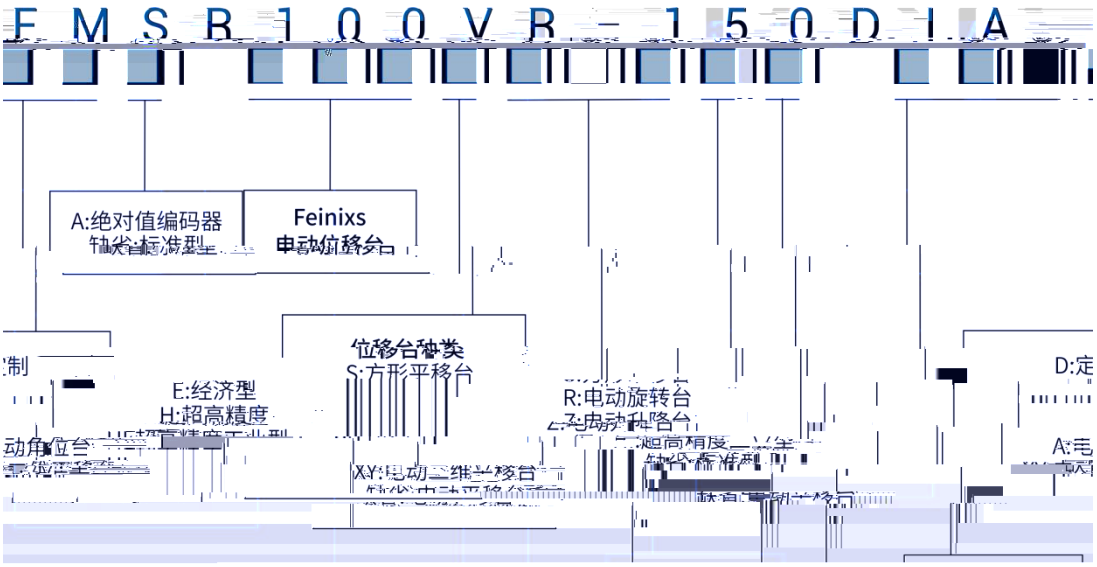




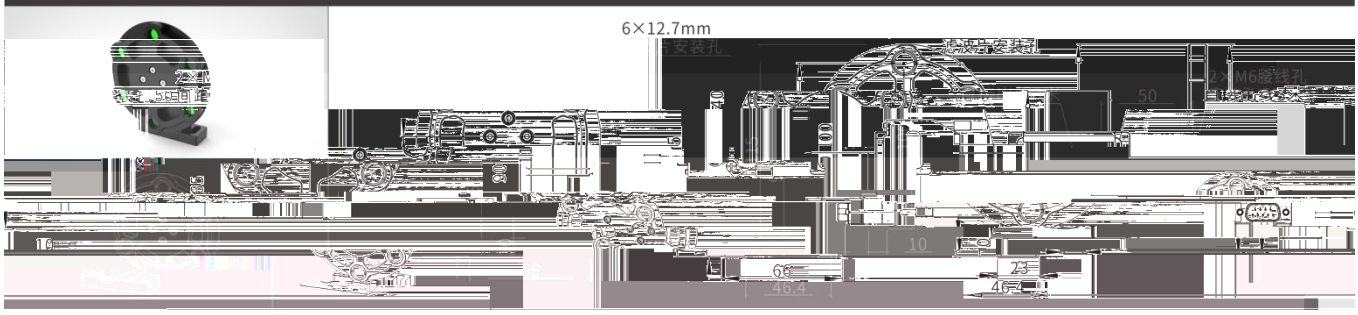




DKQJ+B


A:绝对值编码器
Feinixs
位移台种类
S:方形平移台
E:经济型
R:电动旋转台
D:定

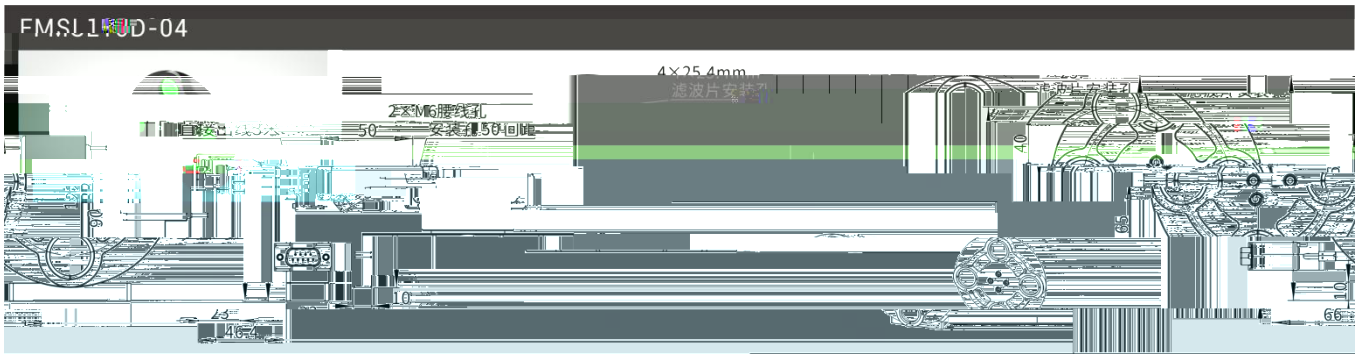
FMSL05D-06



FMSL05D-12



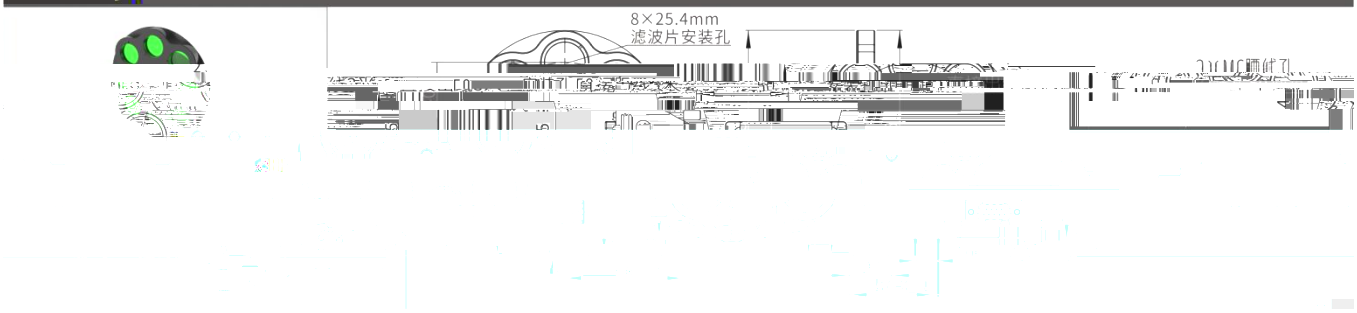
FMSL10D-04



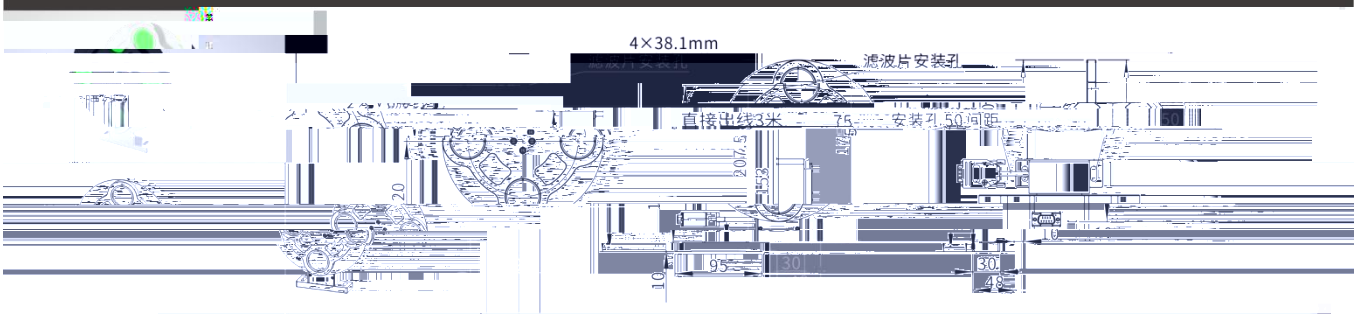
FMSL10D-06



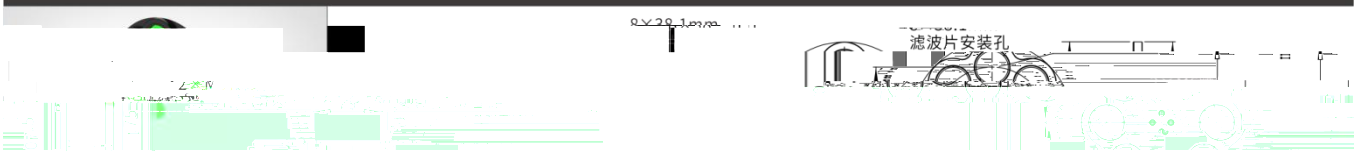
FMSL10D-08



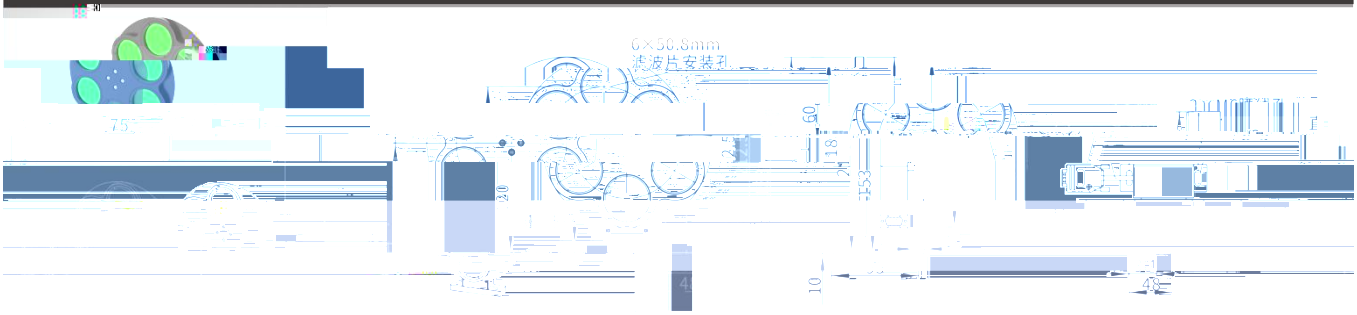
FMSL15D-04



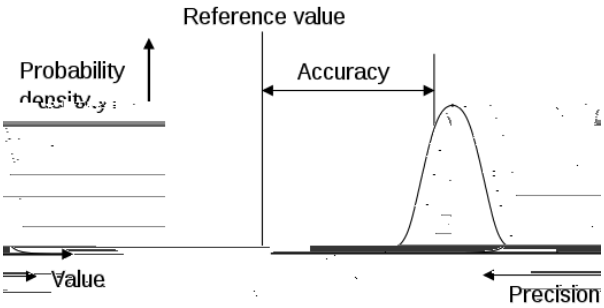
FMSL15D-08

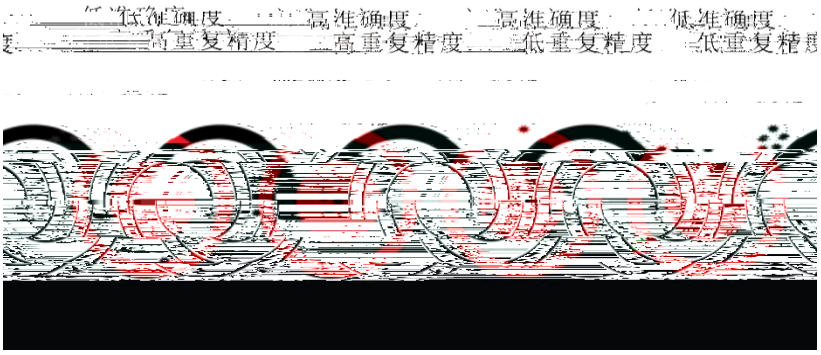


FMSL20D-06



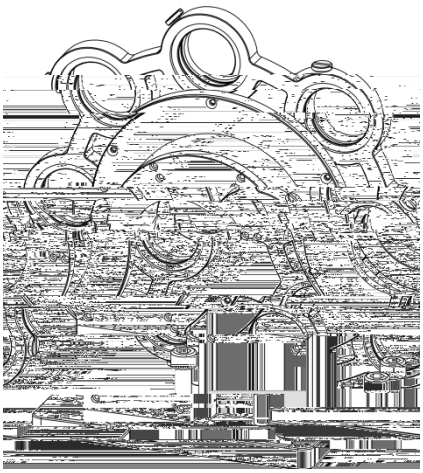

Feinixs
FMSL05-06
SN


Reference value
Probability
Accuracy
Value
Precision


低准确度
高准确度
高准确度
低准确度
高重复精度
高重复精度
低重复精度
低重复精度

1.





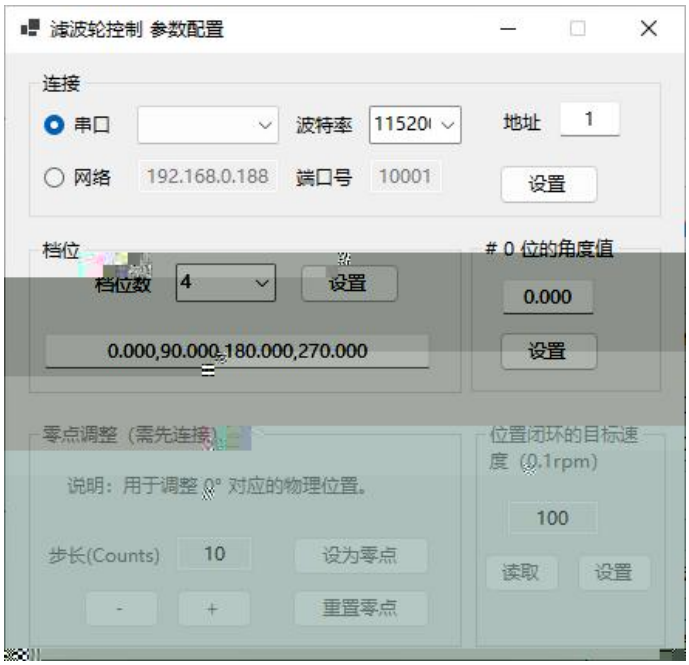




/ ,LCR Bcqirmn Pslrgk c 4,.,/ v42

[1] https://dotnet.microsoft.com/en-us/download/dotnet/6.0

D


滤波轮控制 参数配置
连接
串口
波特率
115200
地址
1
网络
192.168.0.188
端口号
10001
设置
档位
档位数
4
设置
0.000,90.000,180.000,270.000
0 位的角度值
0.000
设置
零点调整（需先连接）
说明：用于调整 0° 对应的物理位置。
步长(Counts)
10
设为零点
-
+
重置零点
位置闭环的目标速度（0.1rpm）
100
读取
设置

2


选择档位
1 - 0.000

3
